

以下の例題を Fortran もしくは C 言語を用いてプログラム化せよ。

IF 文

(8) 実数 a を標準入力から読み込み、その絶対値を出力(IF 文を使って書く)

(9) 3つの実数 a, b, c を標準入力から読み込み、最大値と最小値を出力(IF 文を使って書く)

(10) 実数 a を標準入力から読み込み、その平方根を出力。これを DO 文で繰り返す。読み込んだ a が負の数であればプログラムを終了する。

(11) $ax^2 + bx + c = 0$ の係数 a, b, c (倍精度実数とする) を標準入力から読み取り、解 x を出力。 $a=0$ の場合、 $a=b=0$ の場合、 b^2-4ac の正負などを正しく場合分けする。解が複素数になる場合は複素数解を表示。

関数副プログラム

(12) 階乗 $N!$ を実数で計算する関数副プログラムを作り、それを用いて N が 1 から 30 までの階乗を出力

(12') 階乗 $N!$ を実数で再帰的に計算する関数副プログラムを作り、それを用いて N が 1 から 30 までの階乗を出力

(13) e^x の $x=0$ でのテーラー展開は

$$e^x = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{x^k}{k!}$$

で与えられる。(12) で作った階乗を計算する関数副プログラムに加えて、 x と n を引数として n 次までのテーラー展開を計算する関数副プログラムを作成し、 x が -1.0 から 1.0 まで 0.5 刻みで、組み込み関数 $\text{EXP}(x)$ の値と $10, 20, 30, 40$ 次までのテーラー展開の値を出力して比較。

(14) 行列指数関数はべき級数によって定義される

$$e^A = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{A^k}{k!}$$

ここで A は $n \times n$ の行列である。

Pauli 行列として以下の3つの 2×2 の複素行列を定義する。

$$\sigma_x = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}, \quad \sigma_z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

このとき、

$$e^{i\theta\sigma_k} = I \cos \theta + i\sigma_k \sin \theta \quad (k = x, y, z)$$

となることが知られている。ただし I は 2×2 の単位行列である。以下の方法でこの左辺と右辺が数値的に一致することを示す。

- ・ 行列のべき乗 A^k を再帰的に計算する関数副プログラムを作成
- ・ これを用いて行列指数関数をテーラー展開で計算する関数副プログラムを作成
- ・ 30 次までのテーラー展開で左辺を計算し、 θ が -180° から 180° まで 30° ごとに、 $k=x,y,z$ それぞれについて左辺と右辺が数値的に一致することを示す。